

# 「創作ゼミナールⅠ」 テーマ計画書

平成 18 年 7 月 7 日 作成

学籍番号：ソ 1 6 0 3 7 氏名：久島 和樹 (矢萩研究室)

テーマ名： 二足歩行ロボットの設計・改良

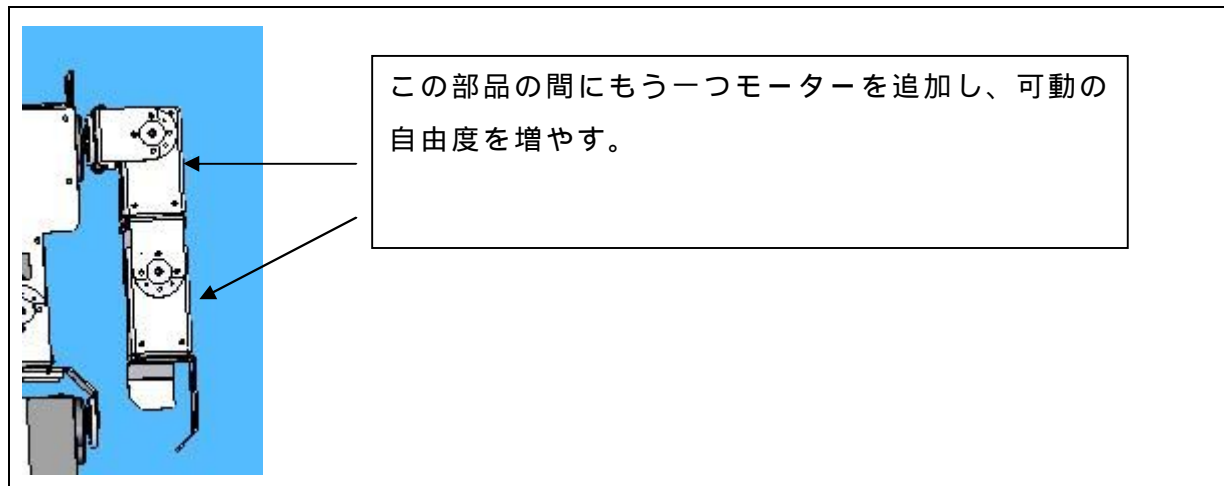
## A. 背景

高校のときの課題研究で四輪のロボットを作ったので、今度は二足歩行のロボットを作ってみたいと思ったため。

## B. 目標

去年のものよりもロボットの関節を増やして、より細かい動きができるロボットにしたい。

## C. 完成予想



## D. 具体化の手段

設計・改良を行うことになるので、主に SolidWorks を使った作業になると思う。

## E. スケジュール

10月

- ・ 昨年度のロボットを完成させる(1～2週程度)
- ・ 改良案を考えながら追加する部品を設計(2～3週程度)

11月

- ・ 加工機、造型機を使い、設計した部品を実際につくってみる(1週)
- ・ 実際に組み合わせてみて不具合が生じた場合、その部分の改良(3～4週程度)

12月

- ・ 発表会準備

## F. レビューポイント

- ・ 改良案作成後
- ・ 不具合が生じた場合の改良案作成後
- ・ 発表会前の原稿など